

Сведения об оппоненте

по диссертационной работе Кленова Анатолия Игоревича
на тему «Динамический синтез и анализ механизма, реализующего движение
локомоционной мобильной платформы в жидкости», представленной на
соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности
05.02.18 «Теория механизмов и машин»

ФИО оппонента	Сахаров Александр Вадимович
Шифр и наименование специальности, по которой защищена диссертация	01.02.01 Теоретическая механика
Ученая степень и отрасль науки	Кандидат физико - математических наук
Ученое звание	
Полное наименование организации, являющейся основным местом работы оппонента	Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Московский физико-технический институт (национальный исследовательский университет)»
Ведомственная принадлежность организации, являющейся основным местом работы оппонента	Минобрнауки России
Занимаемая должность и структурное подразделение (кафедра, лаб, отдел и т.п.)	Доцент кафедры «Теоретическая механика»
Почтовый индекс, адрес	141700, Московская обл., г. Долгопрудный, Институтский пер., д. 9
Телефон	+7 (495) 408-78-66
Адрес электронной почты	sah.aleksandr@gmail.com
Список основных публикаций официального оппонента по теме диссертации за последние 5 лет	1. Sakharov A.V. Rotation of the Body with Movable Internal Masses Around the Center of Mass on a Rough Plane // Regul. Chaotic Dyn. 2015. Vol. 20, No. 4. Pp. 428–440. 2. Sakharov A.V. Rotation of a body with two movable internal masses on a rough plane // J. Appl. Math. Mech. 2015. Vol. 79, No. 2. Pp. 196–209. 3. Иванов А.П., Сахаров А.В. Динамика твердого тела с подвижными внутренними массами и ротором на шероховатой плоскости // «Нелинейная динамика». 2012. Т. 8, № 4. (Мобильные роботы)

с. 763–772.

4. Ivanov A.P., Sakharov A.V. On the Dynamics of a Rigid Body with Moving Masses and a Rotor on a Rough Plane // **NONLINEAR DYNAMICS & MOBILE ROBOTICS**. 2013. Vol. 1. No. 1. Pp. 23–32.

5. Сахаров А.В. Поворот тела без внешних движителей при помощи ротора //Труды МФТИ. 2014. Т. 6, № 2. С. 80–91.